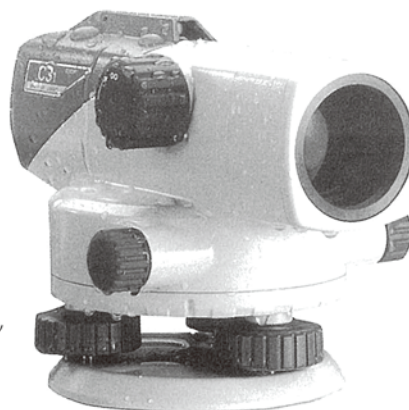


## ■ 測量機器



●自動レベル  
C3-10

### ■自動レベル

項目	型式	C3-10
望遠鏡倍率(倍)		26
対物レンズ有効径(mm)		36
最短合焦距離(機械中心より)m		0.3
1km往復標準偏差		
自動補正範囲		
重量(kg)		1.83



●レーザーレベル  
LP30

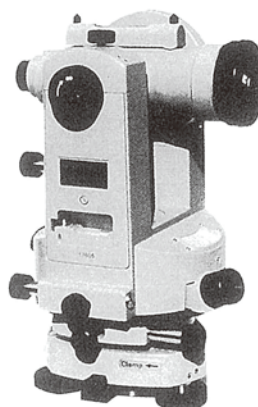
### ■レーザーレベル

項目	型式	LP30
光源		半導体レーザーダイオード
		波長785nm
ビーム径(mm)		径15(射出位置にて)
ローター回転数(rpm)		600
測定範囲(m)		半径300m 直径600m
ビーム水平精度		
自動補正範囲		
重量(kg)		2.5

### ■受光器

項目	型式	
光源		
測定光の水平精度		
測定範囲(m)		半径300 直径600
受光感度	設定1	
	設定2	

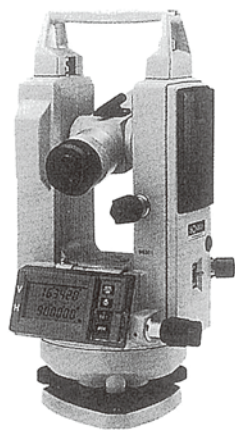
●トランシット  
NO10C



### ■トランシット

項目	型式	NO10C
目盛盤最小読取値(推奨)		20"
読取方式		ガラス目盛盤
横気泡管感度		90"/2mm
整準台		シフティング式
対物レンズ有効径(mm)		40
倍率(倍)		30
最短合焦距離(機械中心より)m		1.3
望遠鏡気泡管感度		40"/2mm
縦軸		複軸
重量(kg)		5.3

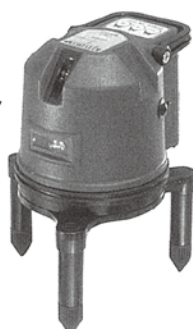
●デジタルトランシット  
DT600S



### ■デジタルトランシット

項目	型式	DT600S
目盛盤最小読取値(推奨)		10"/20"
読取方式		液晶デジタル
横気泡管感度		60"/2mm
整準台		シフティング式
対物レンズ有効径(mm)		35
倍率(倍)		26
最短合焦距離(機械中心より)m		0.9
望遠鏡気泡管感度		10"/2mm
縦軸		単軸
重量(kg)		4.7

●ロボライン  
LV-331



### ■レーザーポイント

項目	型式	LV-331
使用レーザー(nm)		可視光半導体レーザー635
自動補正範囲(°)		±4
使用距離範囲(m)		半径10
線径		10mで約3mm以下
精度		10mで±1mm
重量(kg)		1.3